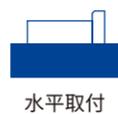
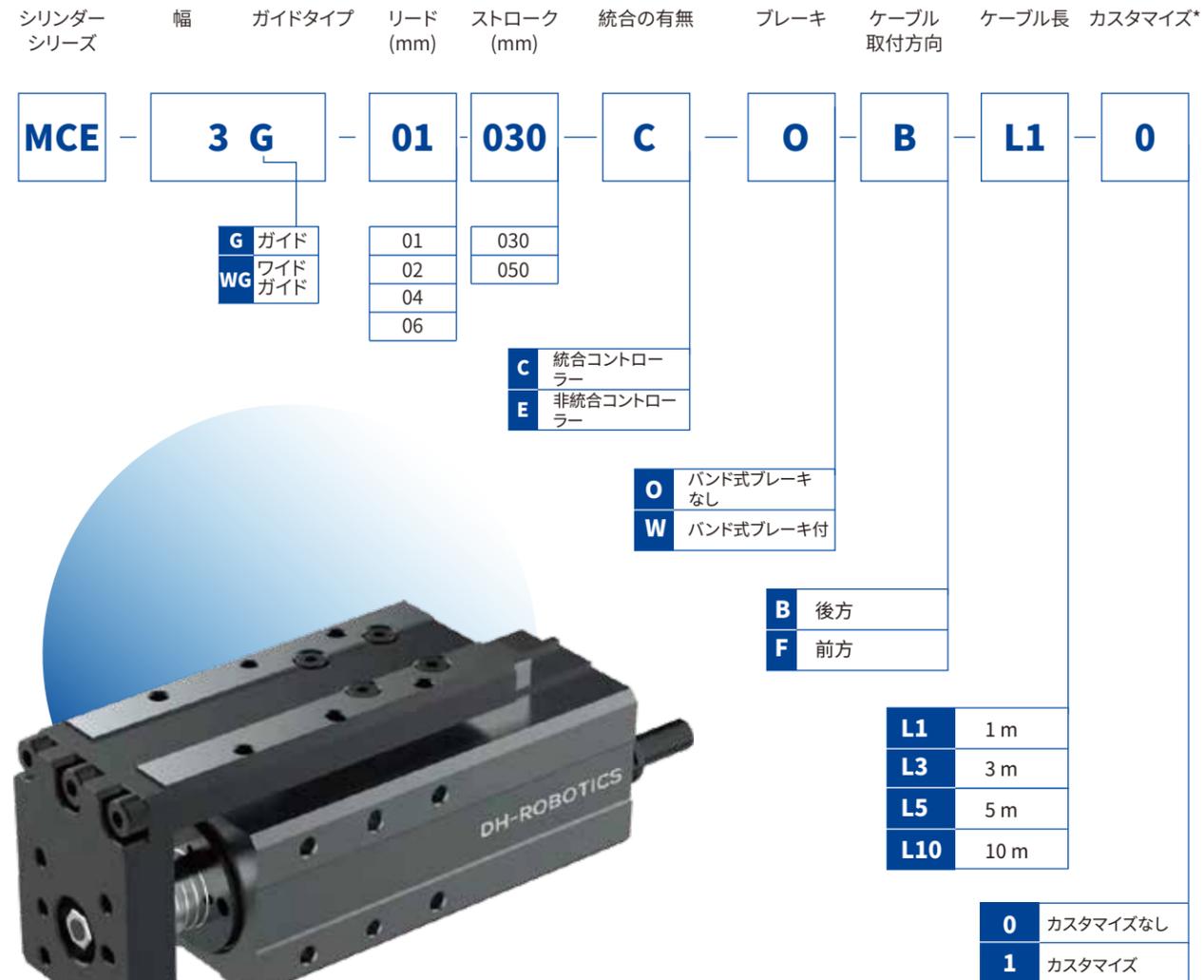


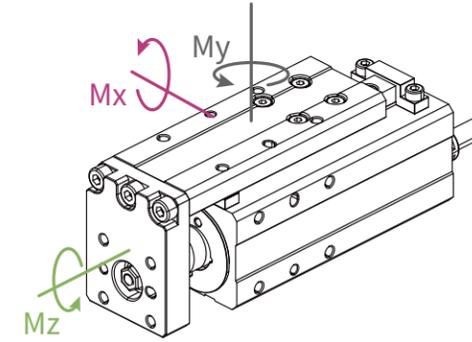
MCE-3G

ミニチュア電動テーブルタイプシリンダー

選択方法



技術仕様



技術パラメータ

総ストローク (mm)	30, 50			
ネジリード (mm)	1	2	4	6
定格推力 (N)	200	100	50	30
最小推力 (N)	60	30	15	9
最大速度 (mm/秒)	50	100	200	300
最大加速度 (mm/s ²)	2000	3000	3000	3000
最大耐荷重 - 水平 (kg)	8	6	3	2
最大耐荷重 - 垂直 (kg)	2	1.5	0.75	0.5
位置決め精度 (mm)	± 0.02 ± 0.003 (カスタム研削ネジロッド)			
アイドルストローク (mm)	0.1 mm未満			

動作環境

通信プロトコル	ビルトイン: 485 + 4 方向 I/O (NPN) 外部: 選択したコントローラーに応じて異なる
外部コントローラーに対応	SAC シリーズ
定格電圧	DC 24 V ± 10%
電流	1.5 A (定格)/3 A (ピーク)
保護等級	IP 40
推奨動作環境	0 ~ 40°C、相対湿度 85% 以下
国際規格への準拠	CE、FCC、RoHS

許容負荷モーメント

Mx	9.9 N・m
My	9.9 N・m
Mz	3.3 N・m

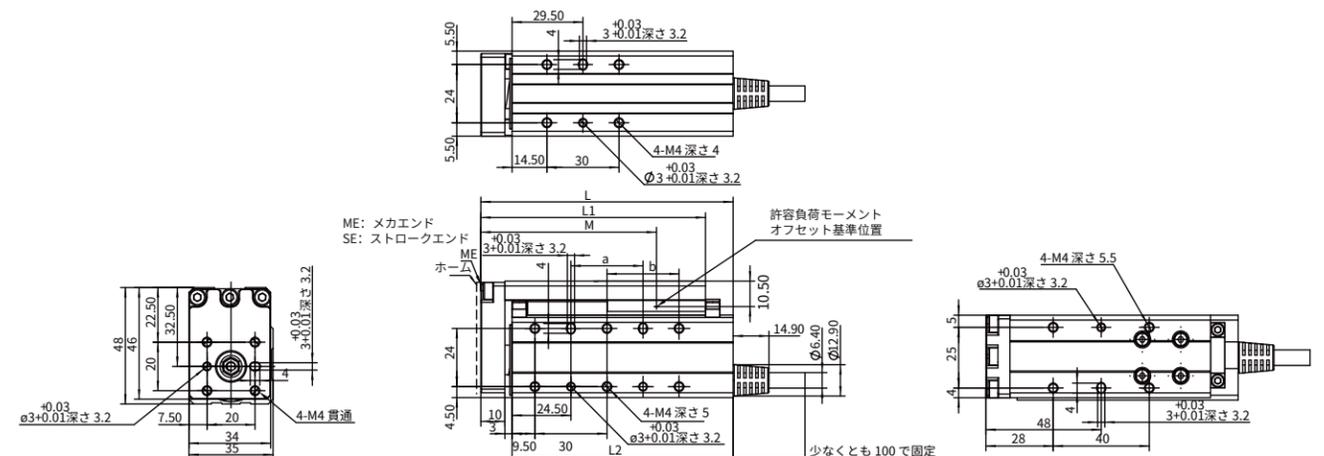
ストローク

ストローク	30 mm	50 mm
幅	35 mm	35 mm
重量	0.47 kg	0.55 kg

寸法

*注意: AまたはBは 50 mm ストロークと穴の距離の合計に等しく、そのうちAはノック穴の距離、BはM4取付穴の距離です。30 mm ストロークは穴なしのサイズです。したがって、ストローク 30 mm の場合、AとBはともにゼロとなります。

	mm	
ストローク	30	50
L	105	125
L1	93.5	113.5
L2	92	112
L2 (ブレーキ付)	112	132
M	72	92
a	0	30
b	0	30

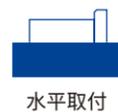
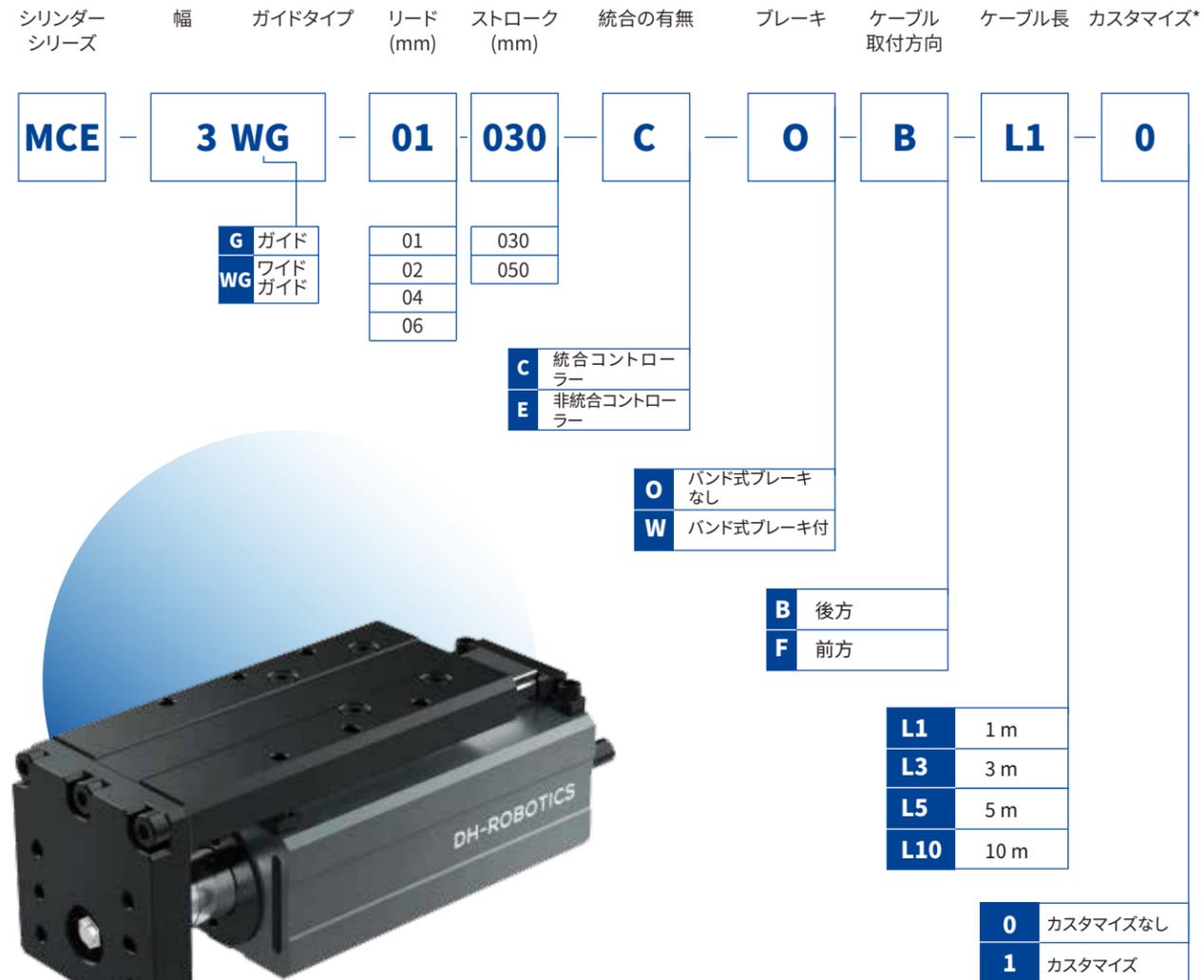


*注意: カスタマイズ料金については、DH-Roboticsの営業担当者にお問い合わせください。

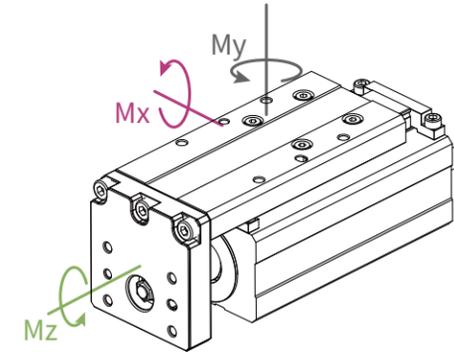
MCE-3WG

ミニチュア電動テーブルタイプシリンダー

選択方法



技術仕様



技術パラメータ

総ストローク (mm)	30, 50			
ネジリード (mm)	1	2	4	6
定格推力 (N)	200	100	50	30
最小推力 (N)	60	30	15	9
最大速度 (mm/秒)	50	100	200	300
最大加速度 (mm/s ²)	2000	3000	3000	3000
最大耐荷重 - 水平 (kg)	8	6	3	2
最大耐荷重 - 垂直 (kg)	2	1.5	0.75	0.5
位置決め精度 (mm)	± 0.02 ± 0.003 (カスタム研削ネジロッド)			
アイドルストローク (mm)	0.1 mm未満			

動作環境

通信プロトコル	ビルトイン: 485 + 4 方向 I/O (NPN) 外部: 選択したコントローラーに応じて異なる
外部コントローラーに対応	SAC シリーズ
定格電圧	DC 24 V ± 10%
電流	1.5 A (定格) / 3 A (ピーク)
保護等級	IP 40
推奨動作環境	0 ~ 40°C, 相対湿度 85% 以下
国際規格への準拠	CE, FCC, RoHS

許容負荷モーメント

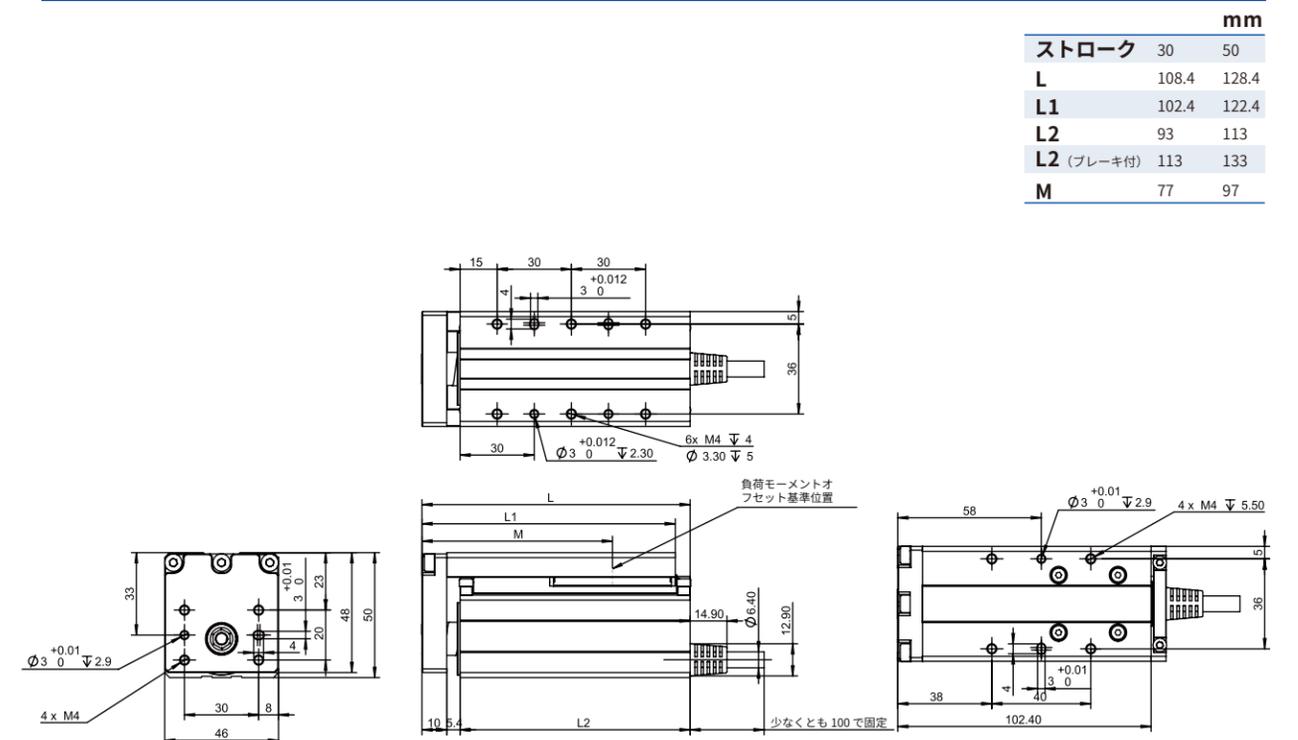
Mx	9.9 N·m
My	9.9 N·m
Mz*	12.2 N·m

*MCE-3WGは、MCE-3Gに比べ、より機能的なワイドガイドを採用し、偏心負荷モーメントを高めています。

ストローク

	30 mm	50 mm
幅	46 mm	46 mm
重量	0.62 kg	0.7 kg

寸法



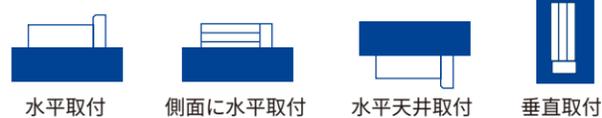
*注意: カスタマイズ料金については、DH-Roboticsの営業担当者にお問い合わせください。

MCE-4G

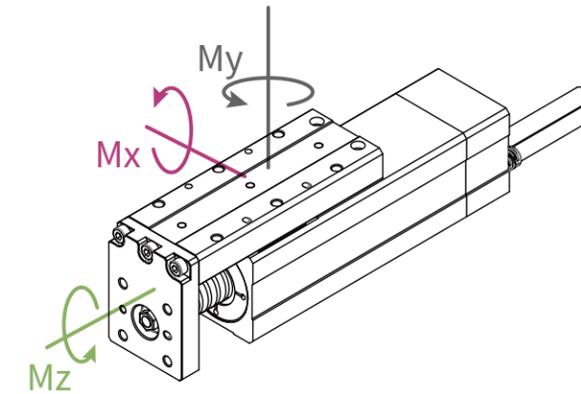
ミニチュア電動テーブルタイプシリンダー

選択方法

シリンダーシリーズ	幅	ガイドタイプ	リード (mm)	ストローク (mm)	統合の有無	ブレーキ	ケーブル取付方向	ケーブル長	カスタマイズ*
MCE	4	G	05	075	E	O	B	L1	0
		G ガイド	05 10 20	075 150	E 非統合コントローラー	O バンド式ブレーキなし W バンド式ブレーキ付	B 後方 F 前方	L1 1m L3 3m L5 5m L10 10m	0 カスタマイズなし 1 カスタマイズ

技術仕様



技術パラメータ

総ストローク (mm)	75, 150		
ネジリード (mm)	5	10	20
定格推力 (N)	170	85	40
最小推力 (N)	51	25.5	12
最大加速度 (mm/s ²)	2000	3000	3000
最大速度 (mm/秒)	250	500	1000
最大耐荷重 - 水平 (kg)	15	15	7
最大耐荷重 - 垂直 (kg)	6	3	2
位置決め精度 (mm)	± 0.02 ± 0.003(カスタム研削ネジロッド)		
アイドルストローク (mm)	0.1 mm未満		

動作環境

通信プロトコル	外部: 選択したコントローラーに応じて異なる
外部コントローラーに対応	SAC シリーズ
定格電圧	DC 24 V ± 10%
電流	2.5 A (定格)/7 A (ピーク)
保護等級	IP 40
推奨動作環境	0 ~ 40°C, 相対湿度 85 %以下
国際規格への準拠	CE, FCC, RoHS

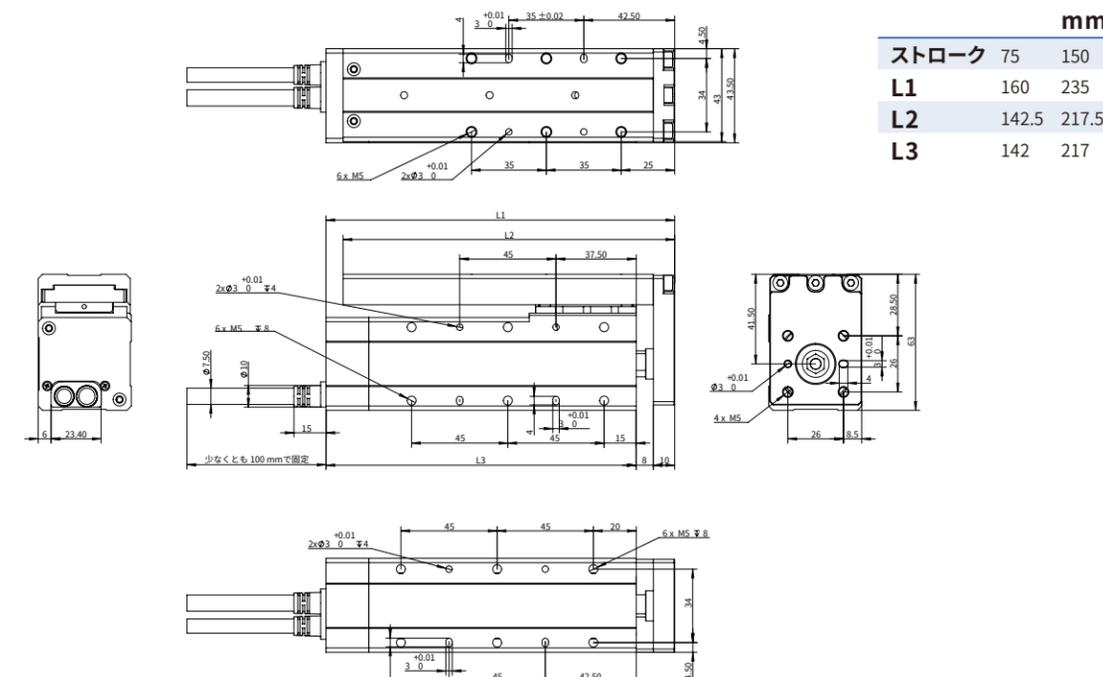
許容負荷モーメント

Mx	18.8 N・m
My	18.8 N・m
Mz	30.5 N・m

機械的パラメータ

ストローク	75 mm	150 mm
幅	43.5 mm	43.5 mm
重量	1.2 kg	1.6 kg

寸法



*注意: カスタマイズ料金については、DH-Roboticsの営業担当者にお問い合わせください。

RCE-3M

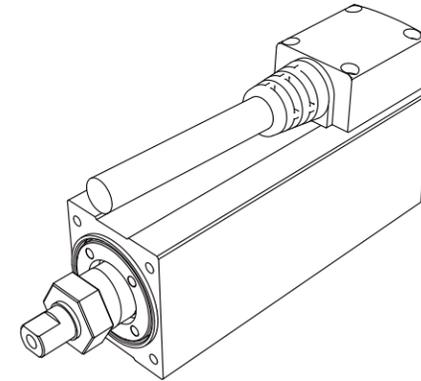
ミニチュア電動ロッドタイプシリンダー

選択方法

シリンダーシリーズ	幅	ガイドタイプ	リード (mm)	ストローク (mm)	統合の有無	ブレーキ	ケーブル取付方向	ケーブル長	カスタマイズ*
RCE	3 M		01	030	C	O	F	L1	0
	M ロッド		01 02 04 06	030 050	C 統合コントローラー E 非統合コントローラー	O バンド式ブレーキなし W バンド式ブレーキ付	B 後方 F 前方	L1 1 m L3 3 m L5 5 m L10 10 m	0 カスタマイズなし 1 カスタマイズ



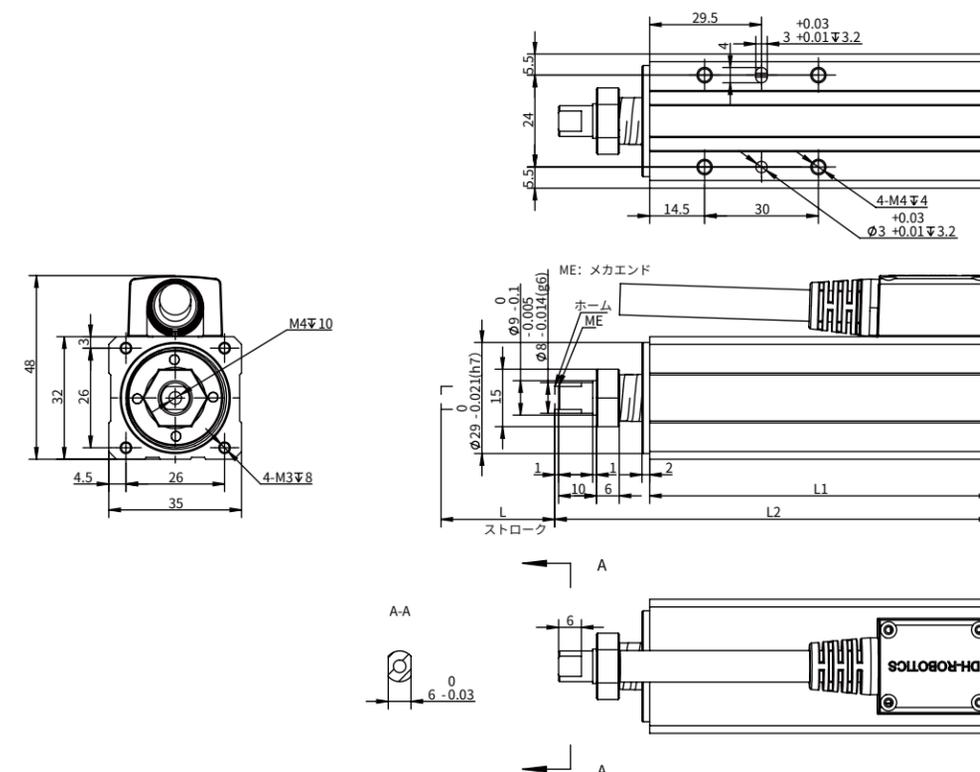
技術仕様



- 打込みネジには回り止め構造がないので、打込みネジの先端にガイドレールなどの回り止め機能のある構造を追加してください（回り止め構造がないと、モーターの回転に伴って打込みネジが回転し、前後に動きません）。また、回り止め構造とタイロッドの接続部にフローティングジョイントを使用しないでください。
- 水平荷重質量は外部レール使用時の値です。
- タイロッドの移動方向以外には、タイロッドに荷重を加えないでください。

技術パラメータ				
総ストローク (mm)	30, 50			
ネジリード (mm)	1	2	4	6
定格推力 (N)	200	100	50	30
最小推力 (N)	60	30	15	9
最大速度 (mm/秒)	50	100	200	300
最大加速度 (mm/s ²)	2000	3000	3000	3000
最大耐荷重 - 水平 (kg)	8	6	3	2
最大耐荷重 - 垂直 (kg)	2	1.5	0.75	0.5
位置決め精度 (mm)	± 0.02 ± 0.003 (カスタム研削ネジロッド)			
アイドルストローク (mm)	0.1 mm未満			
動作環境				
通信プロトコル	ビルトイン: 485 + 4 方向 / O (NPN) 外部: 選択したコントローラーに応じて異なる			
外部コントローラーに対応	SAC シリーズ			
定格電圧	DC 24 V ± 10%			
電流	1.5 A (定格) / 3 A (ピーク)			
保護等級	IP 40			
推奨動作環境	0 ~ 40°C、相対湿度 85 %以下			
国際規格への準拠	CE、FCC、RoHS			
ストローク		30 mm	50 mm	
重量		0.47 kg	0.55 kg	

寸法



ストローク L	30	50
L1	90	110
L2	115	135
L1(ブレーキ付)	104	124
L2(ブレーキ付)	129	149

*注意: カスタマイズ料金については、DH-Roboticsの営業担当者にお問い合わせください。